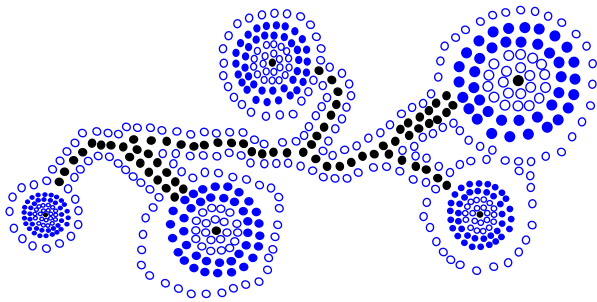


# PQ: HEAP

- Ingen sammenheng med 'memory heap'
- Definisjon og data-invarianter for heap
- InsertKey og RemoveMin for heap
- Kompleksitet for operasjoner:  $O(\log n)$
- Prioritetskø impl vha Heap
- HeapSortering i tid  $O(n \log n)$
- Bottom-Up Heap Konstruksjon & Locator

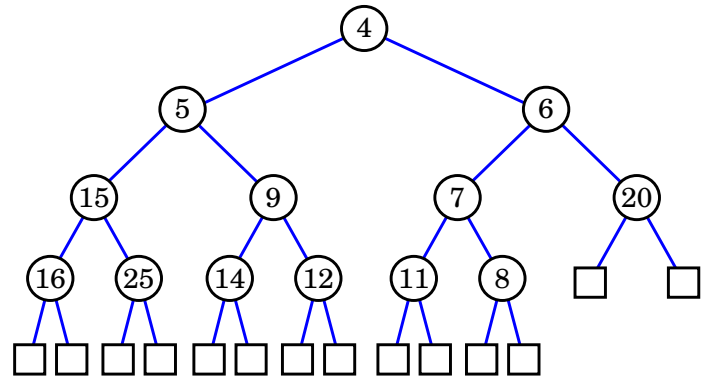


PQ: Heap

6.1

# Heap

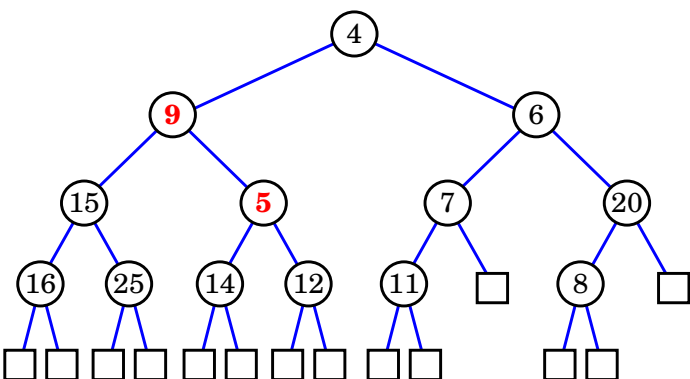
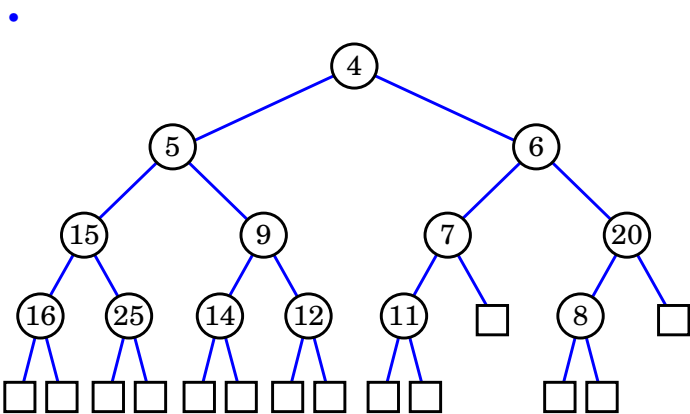
- En **heap** er et binært tre  $T$  som lagrer en samling nøkler (eng: key), eller nøkkel-element par, i sine **interne** noder og tilfredsstiller 2 krav (2 data-invarianter):
  - **HeapOrdning:**  $key(\text{forelder}(\text{node})) \leq key(\text{node})$
  - **Komplett Binært tre:** alle nivå er fulle, unntatt det siste som er fylt opp fra venstre mot høyre:



PQ: Heap

6.2

## Er disse heap'er?

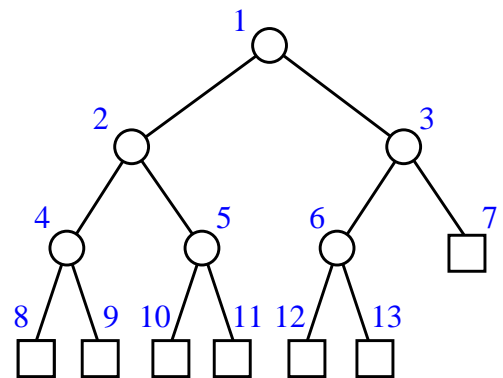


PQ: Heap

6.3

## Hvordan implementere heap:

- NB: Heap er et Komplett Binært Tre.
- Derfor: bruk array direkte (eller mer generelt ADT Sequence) som i implementasjon av Binært Tre i denne ukes gruppeøvelse.



- Løvene kan være implisitte (dvs ikke som i figuren)
- Bruk doblingsvekststrategien for størrelse på array.
- Da er lagringsplass for  $n$  elementer  $O(n)$  og enhver traversering mellom barn og forelder tar tid  $O(1)$ .

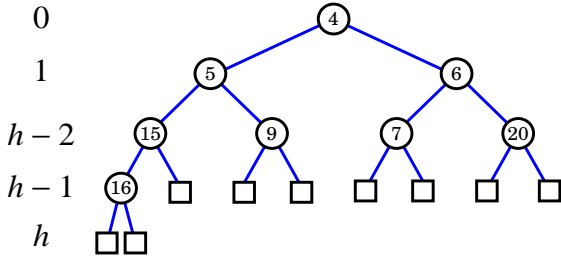
PQ: Heap

6.4

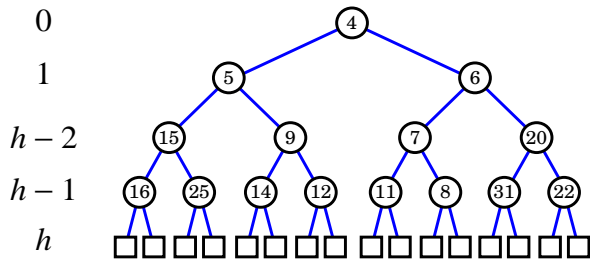
# Høyden på en Heap

En heap  $T$  som lagrer  $n$  nøkler har høyde .....  
 $h = \lceil \log(n + 1) \rceil$ , dvs  $h = O(\log n)$

- $n \geq 1 + 2 + 4 + \dots + 2^{h-2} + 1 = 2^{h-1} - 1 + 1 = 2^{h-1}$



- $n \leq 1 + 2 + 4 + \dots + 2^{h-1} = 2^h - 1$

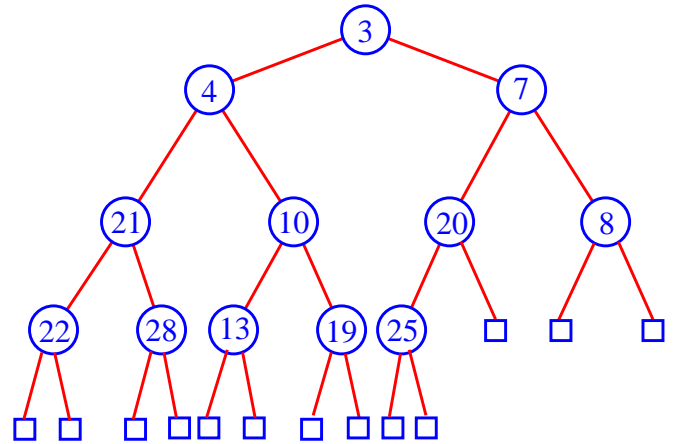


- Derfor har vi  $2^{h-1} \leq n \leq 2^h - 1$
- Ta log på begge sider:  $h-1 \leq \log n \leq h$
- $\log(n + 1) \leq h \leq \log n + 1$ , gir  $h = \lceil \log(n+1) \rceil$

# Heap Insertion

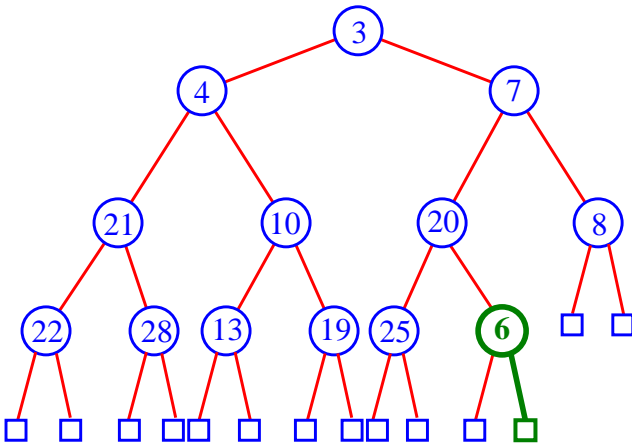
Anta vi har en heap og skal utføre

Insert(6)



# Heap Insertion

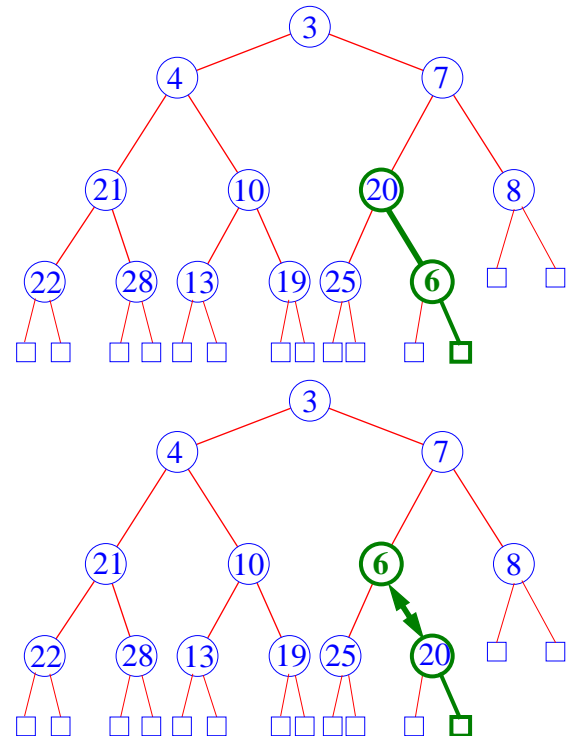
Legg den nye nøkkelen i  *neste ledige posisjon*  i heap'en.



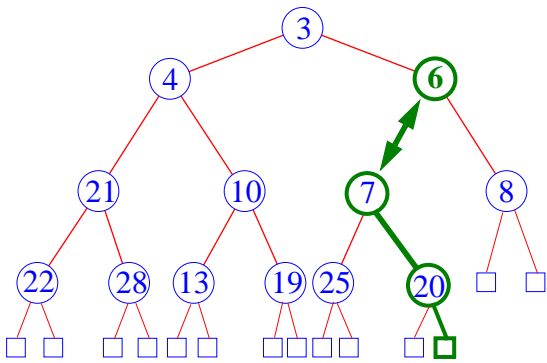
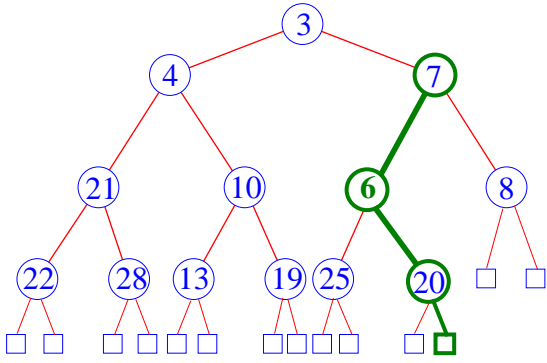
Så må vi gjenopprette Heapordning vha  *Upheap* .

# Upheap

- Swap alle feil forelder-barn nøkkelpar:



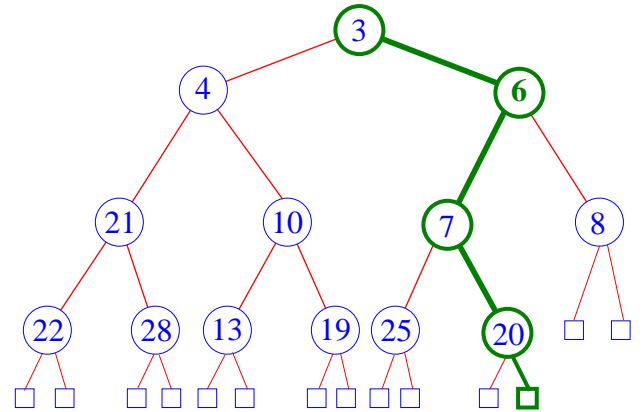
## Upheap forts. langs sti til rot



PQ: Heap

6.9

## Slutt på Upheap

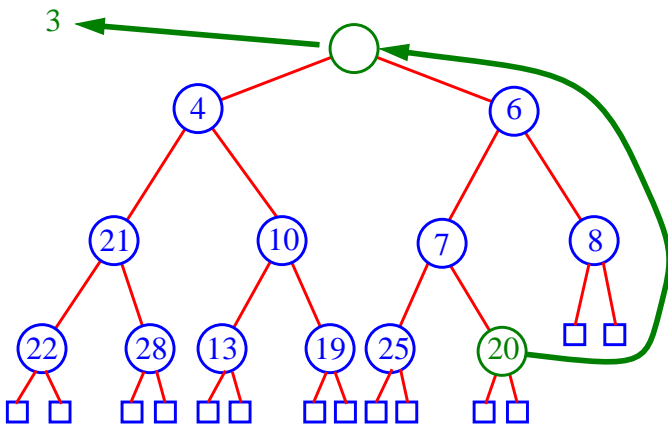


- *Upheap* slutter når den nye nøkkelen er større enn foreldrenøkkel eller når rot er nådd.
- Tidskompleksitet for Insert(key) blir da :  $O(\text{total \#swaps}) \leq O(\text{høyde})$ , dvs  $O(\log n)$

PQ: Heap

6.10

## Fjerne minste nøkkel fra Heap RemoveMin()

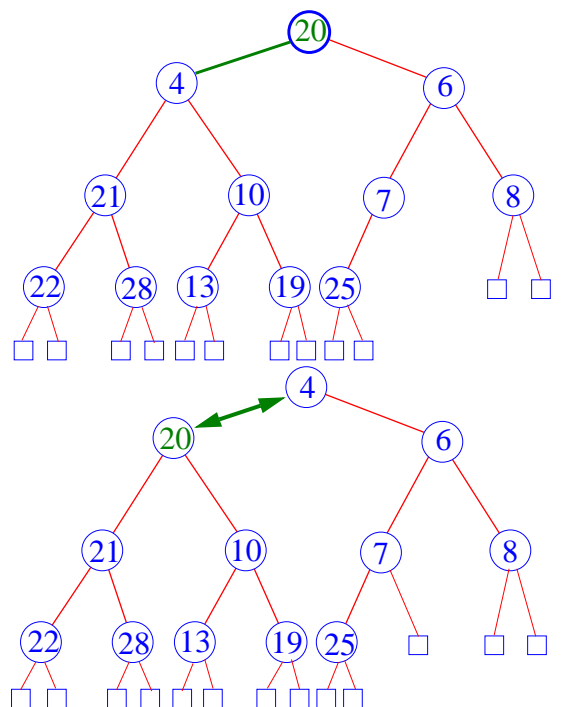


- Minste nøkkel er i rotnode (Heapordning)
- Fjerning av rotnode gir Komplet Bært Tre med 1 node mindre
- Løsning:
  - 1) Siste node legges i rotnode
  - 2) Gjenopprett Heapordning: *Downheap*

PQ: Heap

6.11

## Downheap

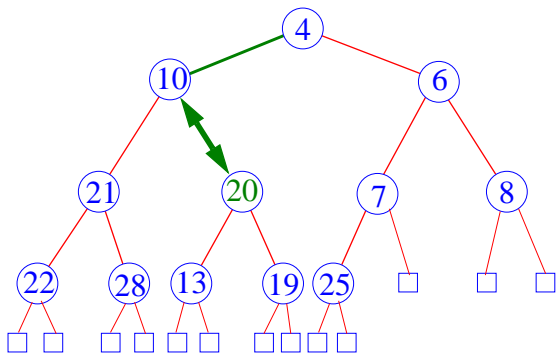
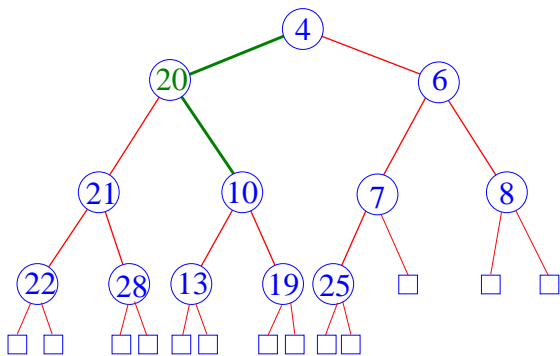


*Downheap* sammenlikner forelder med **minste** barn. Om mindre, utfør swap og fortsett.

PQ: Heap

6.12

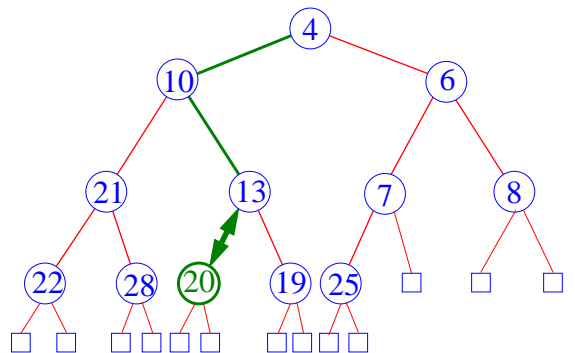
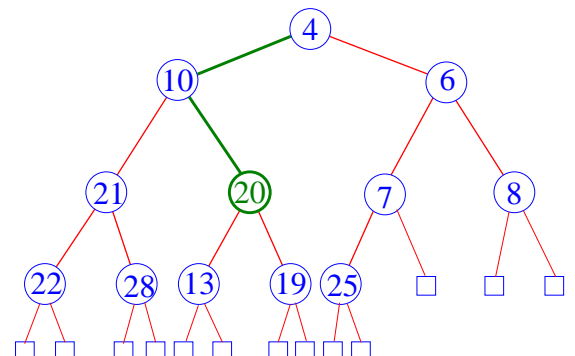
## Downheap forts på 'minste sti'



PQ: Heap

6.13

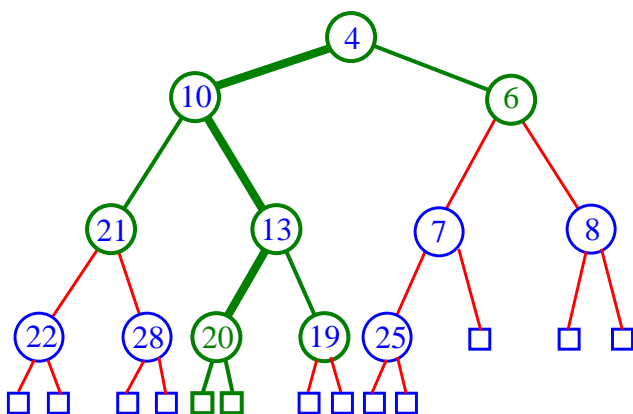
## Downheap forts på 'minste sti'



PQ: Heap

6.14

## Slutt på Downheap



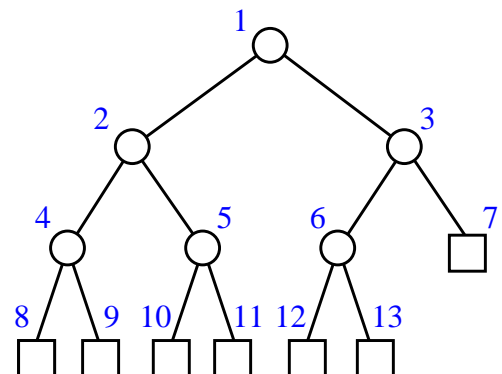
- **Downheap** slutter når nøkkelen er større enn nøkkelen i begge barn, eller når vi har nådd nederste nivå.
- Tidskompleksitet for RemoveMin() blir da:  $O(\text{total \#swaps}) \leq O(\text{høyde}), \text{ dvs } O(\log n)$

PQ: Heap

6.15

## Hvordan finne 'Neste Ledige Node?'

- Heap implementert vha array eller ADT Sekvens
- Node med indeks/rank i har venstre barn med indeks/rank  $2j$  og høyre barn med indeks/rank  $2j+1$ .



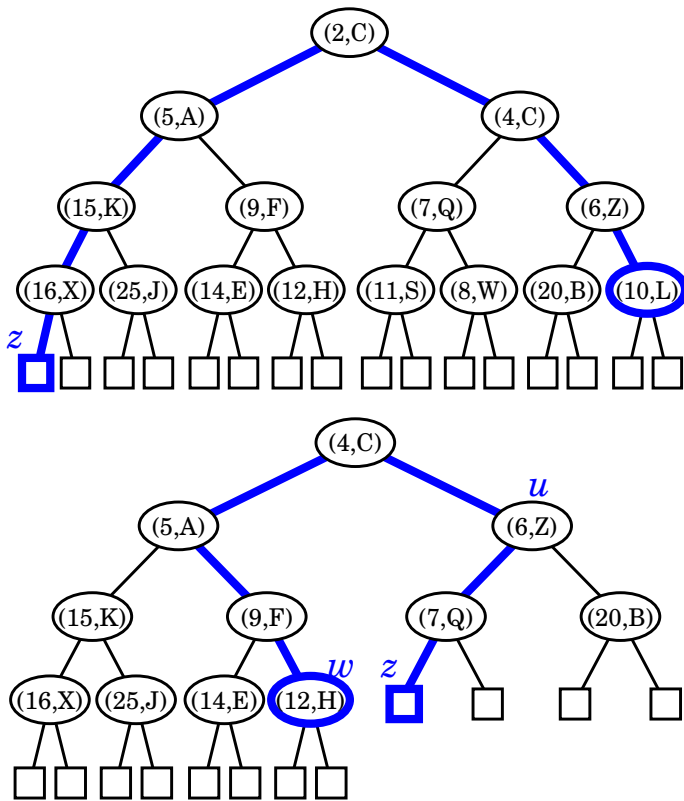
- Neste ledige node er i 'neste ledige indeks/rank'.
- Insetting og fjerning anvender metoder **insertLast** og **removeLast** for sekvensen, da Last alltid vil være neste ledige node.

PQ: Heap

6.16

## Hvor er 'Neste ledige Node'?

- Heap impl. vha ADT Binært Tre. 2 spesialtilfeller:

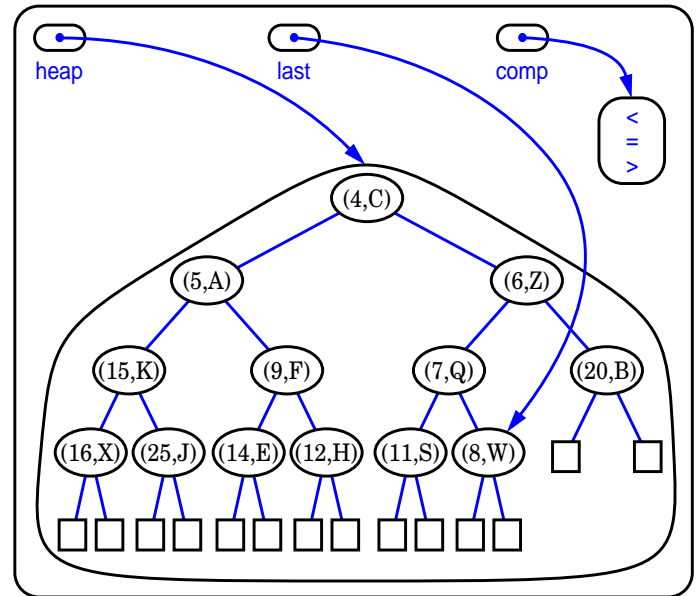


PQ: Heap

6.17

## PQ implementert vha Heap

```
public class HeapPriorityQueue implements
PriorityQueue {
    BinaryTree T;
    Position last;
    Comparator comparator;
    ...
}
```



PQ: Heap

6.18

## PQ vha Heap

- Med Prioritetskø implementert som heap, vil **insertItem** og **removeMin** hver ta tid  $O(\log k)$ , hvor  $k$  er antall elementer i PQ på det aktuelle tidspunkt.
- Om vi har max  $n$  elementer i heap, så er høyden på heap alltid  $h \leq \lceil \log(n+1) \rceil$  og verste-fall tidskompleksitet for disse metodene  $O(\log n)$ .

## Heap-Sortering

```
1:for i=1 to n {Heap.insertItem(key,element)}
2:for i=1 to n {Heap.removeMin()}
```

- Både fase 1 og 2 tar  $O(n \log n)$  tid, og dermed blir **heap-sortering** en  $O(n \log n)$  algoritme.
- $O(n \log n)$  kjøretid er mye bedre enn  $O(n^2)$  som for selection-sort og insertion-sort.

## In-Place Heap-Sort

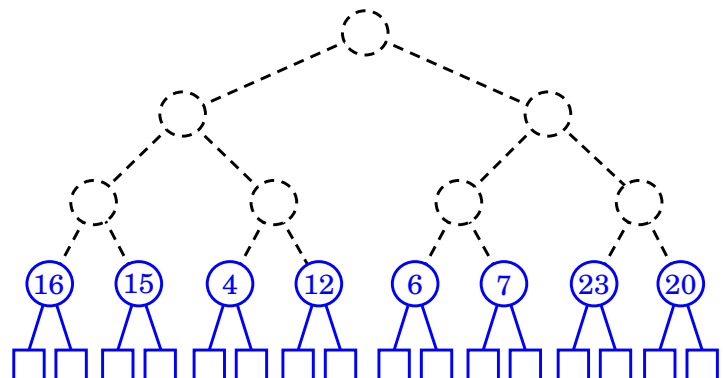
- Gitt sekvens som skal sorteres, så bygg en heap ut av **samme** sekvensen. Ikke bruk ekstern heap.
- Hvordan bygge heap ut av en sekvens?

PQ: Heap

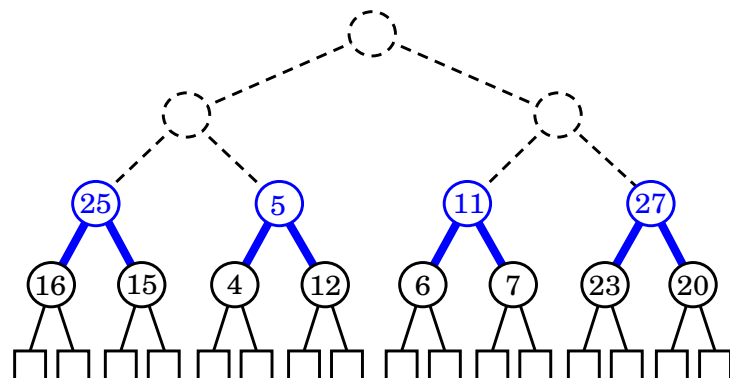
6.19

## Bottom-Up Heap Konstruksjon

- bygg  $(n + 1)/2$  trivielle ett-element heap'er



- bygg så 3-element heap'er oppå disse

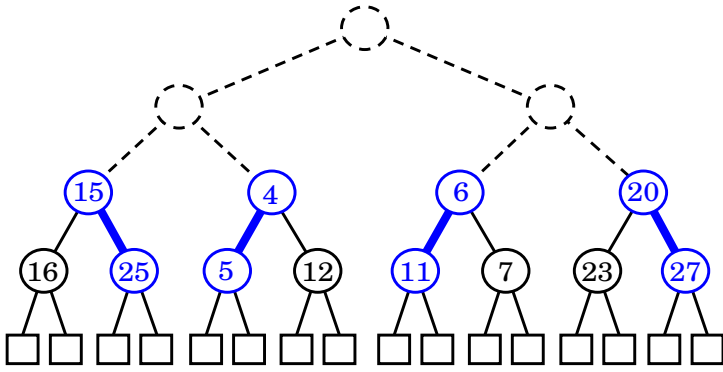


PQ: Heap

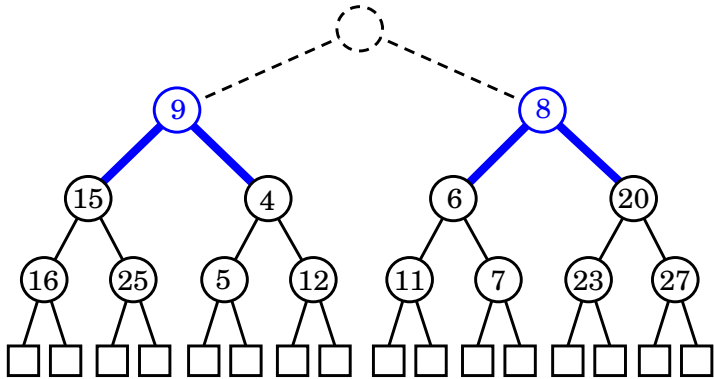
6.20

## Bottom-Up Heap Konstruksjon

- *downheap* for å bevare heap-ordning



- bygg så 7-element heap'er oppå disse

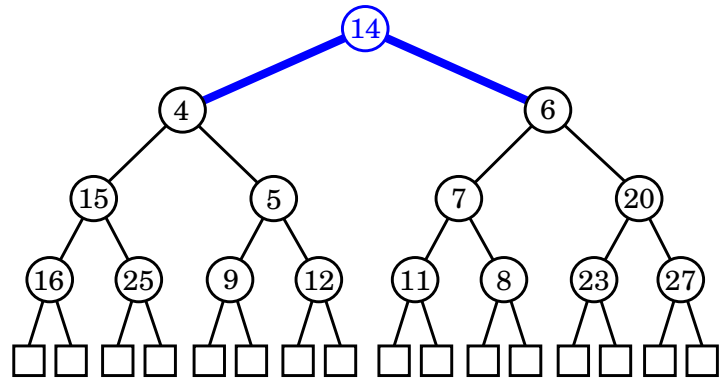
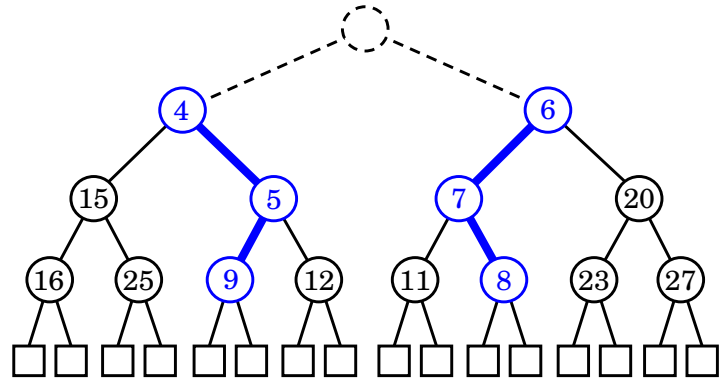


PQ: Heap

6.21

## Bottom-Up Heap Konstruksjon

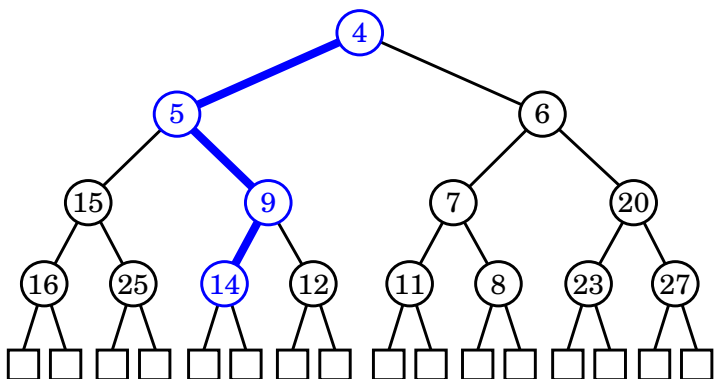
- Utfør *downheap* på disse 7-element heap'er.



PQ: Heap

6.22

## Bottom-Up Heap konstruksjon (forts.)



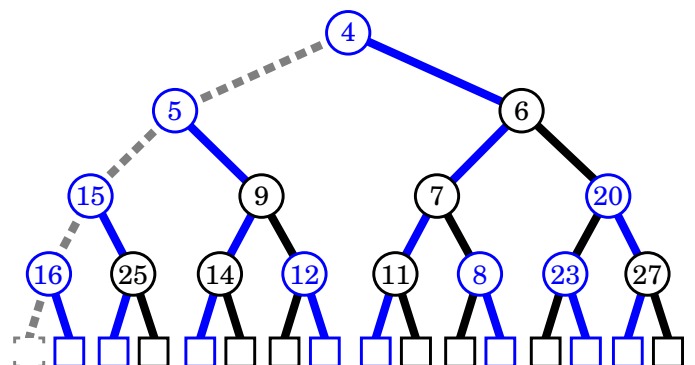
**Presto! En heap.**

PQ: Heap

6.23

## Analyse av Bottom-Up Heap Konstruksjon

- **Påstand:** Bottom-up heap konstruksjon med  $n$  nøkler tar  $O(n)$  tid, selv om vi også setter inn i sekvensen.
  - Sett inn  $(n + 1)/2$  noder
  - Sett inn  $(n + 1)/4$  noder og utfør *downheap*
  - Sett inn  $(n + 1)/8$  noder og utfør *downheap*
  - ...
  - visuell analyse:



- $n$  innsetninger,  $n/2$  upheaps med totalt  $O(n)$  kjøretid
- Vi kan altså **bygge** en heap i  $O(n)$  tid.

PQ: Heap

6.24

## Locator

- En Locator er knyttet til et objekt og brukes til å finne igjen objektet selv om det har blitt flyttet til en ny posisjon i en samling.
- ADT locator har følgende metoder:
  - `element()`: return the element of the item associated with the `locator`.
  - `key()`: return the key of the item associated with the `locator`.
- Vha locator kan vi legge inn følgende metoder i ADT Prioritetskø:
  - `insert(k,e)`: insert  $(k,e)$  into  $P$  and return its `locator`
  - `min()`: return the `locator` of an element with smallest key
  - `remove(l)`: remove the element with `locator l`
- I applikasjonen for aksjehandel er dette nyttig: returner locator når en ordre settes inn, slik at ved kansellering av samme ordren kan den lett finnes vha locator, selv om ordrens posisjon er blitt endret.

## Position og Locator

- Hva er forskjellen på posisjon og locator?
- Deres metoder likner, men bruken er forskjellig
- **Posisjon** abstraherer en spesifikk implementasjon av aksess til elementer (f.eks. indeks eller noder).
- **Posisjoner** er definert relativt til hverandre (e.g., previous-next, parent-child)
- **Locator'er** holder tritt med hvor elementer er lagret.
- **Locators** assosierer elementer med nøkler.